

# TUTORAT 4

## THÉORIE CLASSIQUE DES CHAMPS

Frédéric Chevy – chevy@lkb.ens.fr

De la même façon que pour la mécanique newtonienne, il est possible d'exprimer sous la forme d'un principe de moindre action la plupart des théories de champ *classique*<sup>1</sup> (électromagnétisme, gravitation etc.). Cette approche est particulièrement utile lors de l'élaboration de la version *quantique* de ces théories et est à la base de toutes les théories modernes des particules élémentaires.

Soient  $p, t_1, t_2$  trois réels. On définit  $\mathcal{D} = \mathbb{R} \times [t_1, t_2]$  et  $g_1$  et  $g_2$  deux applications  $\mathcal{C}_2$  de  $\mathbb{R}$  dans  $\mathbb{R}$  de période  $p$ .

On considère l'espace  $\mathcal{P}(\mathcal{D})$  des fonctions  $f \in \mathcal{C}_2$  sur  $\mathcal{D}$  satisfaisant la condition de périodicité :

$$\forall (x, t) \in \mathbb{R} \times [t_1, t_2], f(x, t) = f(x + p, t).$$

On dote  $\mathcal{P}(\mathcal{D})$  de la norme  $\|\cdot\|$  définie par :

$$\|f\| = \sup_{\mathcal{D}} (|f| + |\partial_x f| + |\partial_t f| + |\partial_{xx}^2 f| + |\partial_{xt}^2 f| + |\partial_{tt}^2 f|).$$

On définit par ailleurs les deux sous-espaces de  $\mathcal{P}(\mathcal{D})$  suivants :

- $\mathcal{P}_0(\mathcal{D})$  est l'espace vectoriel constitué des éléments  $f$  de  $\mathcal{P}(\mathcal{D})$  satisfaisant les conditions aux limites :

$$\forall x \in \mathbb{R}, f(x, t_{i=1,2}) = 0$$

- $\mathcal{F}(\mathcal{D})$  est l'espace affine parallèle à  $\mathcal{P}_0(\mathcal{D})$  constitué des éléments  $f$  de  $\mathcal{P}(\mathcal{D})$  satisfaisant les conditions aux limites :

$$\forall x \in \mathbb{R}, f(x, t_{i=1,2}) = g_{i=1,2}(x)$$

1. Soit  $\mathcal{S}$  l'application de  $\mathcal{P}(\mathcal{D})$  dans  $\mathbb{R}$  définie par :

$$\mathcal{S}(f) = \frac{1}{2} \int_{t_1}^{t_2} dt' \int_0^p dx' [(\partial_x f)^2 - (\partial_t f)^2].$$

---

<sup>1</sup>c'est-à-dire non quantiques

(a) Soient  $(f, \delta f) \in \mathcal{F}(\mathcal{D}) \times \mathcal{P}_0(\mathcal{D})$ . Montrer que  $f + \delta f \in \mathcal{F}(\mathcal{D})$  puis que :

$$\mathcal{S}(f + \delta f) = \mathcal{S}(f) - \int_{t_1}^{t_2} dt' \int_{x_1}^{x_2} dx' [\partial_{xx}^2 f - \partial_{tt}^2 f] \delta f + \mathcal{S}(\delta f).$$

**Indication** : on pourra intégrer par parties et utiliser les conditions aux limites aux bords de  $\mathcal{D}$ .

(b) Montrer que  $\mathcal{S}(\delta f) < 2(t_2 - t_1)(x_2 - x_1) \|\delta f\|^2$  et en déduire que  $\mathcal{S}$  est différentiable en  $f$  avec :

$$D_f \mathcal{S}(\delta f) = - \int_{t_1}^{t_2} dt' \int_{x_1}^{x_2} dx' [\partial_{xx}^2 f - \partial_{tt}^2 f] \delta f.$$

(c) Déduire de la question précédente que  $\mathcal{S}$  est stationnaire sur  $\mathcal{F}$  pour  $f$  satisfaisant l'équation :

$$\partial_{xx}^2 f - \partial_{tt}^2 f = 0.$$

Quelle équation reconnaît-on ?

2. *Généralisation* : On considère à présent que  $\mathcal{S}$  se met sous la forme :

$$\mathcal{S}(f) = \int_{t_1}^{t_2} dt' \int_{x_1}^{x_2} dx' \mathcal{L}(f, \partial_x f, \partial_t f, x, t),$$

où  $\mathcal{L}(y_1, y_2, y_3, y_4, y_5)$  est une fonction  $\mathcal{C}_1$  définie sur  $\mathbb{R}^5$ .

(a) Reprendre l'étude précédente et montrer que  $\mathcal{S}$  est stationnaire si  $f$  satisfait l'équation différentielle :

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial f} - \partial_x \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_x f)} \right) - \partial_t \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_t f)} \right) = 0. \quad (1)$$

(b) *Théorème de Noether* : On suppose que  $\mathcal{L}$  ne dépend pas explicitement de  $x$  ou de  $t$ , c'est-à-dire que l'on a  $\mathcal{L}(f, \partial_x f, \partial_t f)$  uniquement.

- i. À quelle type de symétrie peut-on associer cette propriété d'invariance ? Quelles grandeurs conservées lui sont-elles associées ?
- ii. Montrer que si  $\tilde{f}_{a,b}(x, t) = f(x + a, t + b)$  alors  $\mathcal{S}(f) = \mathcal{S}(\tilde{f}_{a,b})$ .
- iii. Développer explicitement  $\mathcal{S}(\tilde{f}_{a,b})$  à l'ordre 1 en  $a$  et  $b$ . En déduire que si  $\mathcal{S}$  est stationnaire en  $f$  :

$$\begin{aligned} \partial_x \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_x f)} \partial_x f - \mathcal{L} \right) + \partial_t \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_t f)} \partial_x f \right) &= 0 \\ \partial_x \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_x f)} \partial_t f \right) + \partial_t \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_t f)} \partial_t f - \mathcal{L} \right) &= 0 \end{aligned}$$

**Indication** : on utilisera l'équation (1).

Quel type d'équation reconnaît-on. Les écrire explicitement dans le cas de la question (1).